

Ein Vektorraum über einem Körper K (K -Vektorraum) ist eine kommutative Gruppe $(V, +)$, auf der zusätzlich zu der Gruppenoperation „+“ eine Skalarmultiplikation „ \cdot “ definiert ist,

$$K \times V \ni (s, v) \mapsto s \cdot v \in K,$$

die folgende Eigenschaften besitzt:

$$(s_1 + s_2) \cdot v = s_1 \cdot v + s_2 \cdot v$$

$$s \cdot (v_1 + v_2) = s \cdot v_1 + s \cdot v_2$$

$$(s_1 \cdot s_2) \cdot v = s_1 \cdot (s_2 \cdot v)$$

$$1 \cdot v = v$$

für alle Skalare $s, s_1, s_2 \in K$, Elemente $v, v_1, v_2 \in V$ und das Einselement $1 \in K$.

Der Einfachheit halber wird das Pluszeichen sowohl für die Addition in V als auch für die Addition in K verwendet. Ebenso wird der Malpunkt für die Skalarmultiplikation meist weggelassen.

Für $K = \mathbb{R}$ bzw. $K = \mathbb{C}$ spricht man von einem reellen bzw. komplexen Vektorraum.

Beispiel

Reeller (komplexer) Vektorraum der Polynome p vom Grad $\leq n$

$$p(x) = a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n, \quad a_k \in \mathbb{R} \quad (a_k \in \mathbb{C})$$

Definition der Addition und Skalarmultiplikation in der nahe liegenden Weise:

$$(p + q)(x) = p(x) + q(x), \quad (sp)(x) = sp(x)$$

Polynome mit Grad n ($a_n \neq 0$) bilden auf Grund eventueller Gradreduktion bei Addition keinen Vektorraum,

z.B.

$$\underbrace{(x^2 - 1)}_{\text{Grad 2}} + \underbrace{(3 - x^2)}_{\text{Grad 2}} = \underbrace{2}_{\text{Grad 0}}$$

Beispiel

Reeller Vektorraum der Folgen (a_n) , $a_n \in \mathbb{R}$

- Addition: $(a_n) + (b_n) = (a_n + b_n)$
 - Skalarmultiplikation: $s(a_n) = (sa_n)$
-

Vektorräume spezieller Folgen:

beschränkte Folgen, konvergente Folgen, komplexe Folgen

Monotone Folgen bilden keinen Vektorraum, denn Summen monotoner Folgen sind nicht notwendig monoton; z.B.

$$(n^2) + (-2^n) : -1, 0, 1, 0, -7, -28, \dots$$

Vektorraum der n -Tupel

Für einen Körper K bilden die n -Tupel oder n -Vektoren

$$a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad a_k \in K$$

den K -Vektorraum K^n mit der komponentenweise definierten Addition und Skalarmultiplikation, d.h.

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 + b_1 \\ \vdots \\ a_n + b_n \end{pmatrix}, \quad s \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s \cdot a_1 \\ \vdots \\ s \cdot a_n \end{pmatrix}$$

für $a_k, b_k, s \in K$.

Oft schreibt man n -Tupel als Zeilenvektor

$$a^t = (a_1, \dots, a_n) \quad \text{bzw.} \quad a = (a_1, \dots, a_n)^t.$$

Durch das Symbol „t“ der Transposition wird von der Standardkonvention als Spaltenvektor unterschieden.

Für $K = \mathbb{R}$ bzw. $K = \mathbb{C}$ erhält man die Vektorräume der n -Tupel reeller und komplexer Zahlen \mathbb{R}^n und \mathbb{C}^n .
