

## 5.9 Normalformen

### Diagonalisierung zyklischer Matrizen

Eigenvektoren: Spalten der Fourier-Matrix

$$W = (w^{jk})_{j,k=0,\dots,n-1}, \quad w = \exp(2\pi i/n)$$

Diagonalform

$$\frac{1}{n} \overline{W} \begin{pmatrix} a_0 & a_{n-1} & \cdots & a_1 \\ a_1 & a_0 & \cdots & a_2 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n-1} & a_{n-2} & \cdots & a_0 \end{pmatrix} W = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

mit den Eigenwerten

$$\lambda_\ell = \sum_{k=0}^{n-1} a_k w^{-k\ell}, \quad \ell = 0, \dots, n-1$$

### Unitäre Diagonalisierung

$A$  normal, d.h.  $A^*A = AA^*$   $\Leftrightarrow$

$$U^{-1}AU = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$$

mit einer unitären Matrix  $U$  (Spalten: orthonormale Basis aus Eigenvektoren)

### Diagonalisierung hermitescher Matrizen

$A = A^* \implies$  reelle Eigenwerte und Orthonormalbasis aus Eigenvektoren  $u_k$

$$U^*AU = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n), \quad U = (u_1, \dots, u_n)$$

hermitesch  $\Leftrightarrow$  symmetrisch für reelle Matrizen

### Rayleigh-Quotient

$S$  hermitesch positiv definit  $\implies$

$$r_S(x) = \frac{x^* S x}{x^* x}, \quad x \neq 0$$

für kleinsten und größten Eigenwert extremal

### Jordan-Form

Ähnlichkeitstranformation auf die Blockdiagonalform

$$J = \begin{pmatrix} J_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_k \end{pmatrix} = Q^{-1}AQ, \quad J_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & 1 & & 0 \\ 0 & \lambda_i & 1 & \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & \lambda_i & 1 \\ 0 & & & & \lambda_i \end{pmatrix}$$

mit  $\lambda_i$  den Eigenwerten von  $A$

## Dominanter Eigenwert

$\lambda$  betragsmäßig größter Eigenwert von  $A$  mit Eigenvektor  $v \implies$

$$A^n x = \lambda^n (cv + o(1)), \quad n \rightarrow \infty,$$

falls  $x$  eine nichttriviale Komponente im Eigenraum von  $\lambda$  hat

## Konvergenz von Matrix-Potenzen

$$A^n \rightarrow 0 \iff |\lambda_k| < 1 \quad \forall k$$

$A^n$  beschränkt  $\iff |\lambda_k| \leq 1 \quad \forall k$  und  $|\lambda_k| = 1$  nur für Eigenwerte mit gleicher algebraischer und geometrischer Vielfachheit

Divergenz von  $A^n$  in allen anderen Fällen