

Länge einer Kurve

Die Länge L einer Kurve mit stetig differenzierbarer Parametrisierung $t \mapsto p(t)$, $a \leq t \leq b$, ist

$$\int_a^b |p'(t)| dt.$$

Speziell gilt für eine Kurve in der xy -Ebene mit der Parameterdarstellung $p(t) = (x(t), y(t))$

$$L = \int_a^b \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt.$$

Insbesondere hat der Graph einer Funktion $y = f(x)$, $x \in [c, d]$ die Länge

$$L = \int_c^d \sqrt{1 + f'(x)^2} dx.$$

Die Länge des Kurvenstücks zwischen $p(a)$ und $p(t)$,

$$s(t) = \int_a^t |p'(\tau)| d\tau,$$

kann als kanonischer Kurvenparameter benutzt werden. Man erhält die sogenannte Parametrisierung nach Bogenlänge:

$$q(s) = p(t), \quad |q'| = 1.$$

Aufgrund des normierten Tangentenvektors gilt für diese kanonische Parametrisierung

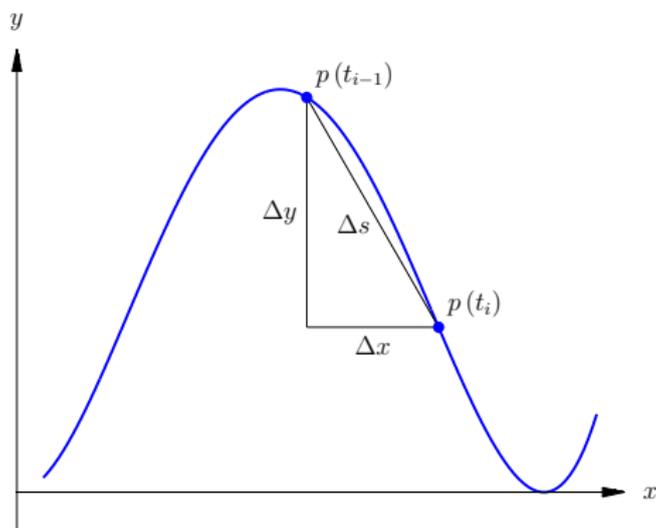
$$\int_C f = \int_0^L f(q(s)) ds$$

mit L der Länge von C .

Beweis

Länge einer ebenen Kurve:

Approximation durch Streckenzug zu einer Partition des Parameterintervalls in Teilintervalle $[t_{i-1}, t_i]$



Mittelwertsatz \implies

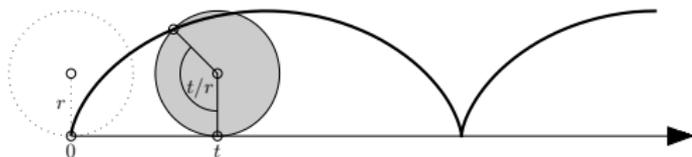
$$\begin{aligned}\sum_{i=1}^n \Delta s_i &= \sum_{i=1}^n \sqrt{(\Delta x_i)^2 + (\Delta y_i)^2} \\ &= \sum_{i=1}^n \sqrt{(p'_1(\xi_i))^2 + (p'_2(\eta_i))^2} \Delta t_i\end{aligned}$$

mit $\xi_i, \eta_i \in [t_{i-1}, t_i]$

Riemann-Summe des angegebenen Integrals

Beispiel

Parametrisierung und Länge einer Zykloide, die die Bahnkurve eines Punktes auf einem rollenden Kreis beschreibt



Bahnkurve (Abrollen entlang der x-Achse, Radius r)

$$x(t) = t + r \cos(3\pi/2 - t/r) = t - r \sin(t/r)$$

$$y(t) = r + r \sin(3\pi/2 - t/r) = r - r \cos(t/r)$$

denn $t = (2\pi r) \cdot \text{Drehwinkel} (2\pi) \iff \text{Drehwinkel} = t/r$

$$\cos(3\pi/2 - \alpha) = -\sin \alpha, \quad \sin(3\pi/2 - \alpha) = -\cos \alpha$$

Länge des Bogens für $t \in [0, 2\pi r]$

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi r} \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt \\ &= \int_0^{2\pi r} \sqrt{(1 - \cos(t/r))^2 + (\sin(t/r))^2} dt \end{aligned}$$

Substitution $s = t/r$, $dt = r ds$ und Identitäten

$$\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi = 1, \quad 1 - \cos \varphi = 2 \sin^2(\varphi/2)$$

\implies

$$L = r \int_0^{2\pi} \sqrt{2(1 - \cos(s))} ds = r \int_0^{2\pi} 2 \sin(s/2) ds = 8r$$

Beispiel

Parametrisierung nach Bogenlänge $q(s)$ der Spirale

$$C : \quad p(t) = \exp(t) \begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \end{pmatrix}, \quad p'(t) = \exp(t) \begin{pmatrix} \cos t - \sin t \\ \cos t + \sin t \end{pmatrix}$$

Definition \implies

$$s(t) = \int_0^t |p'(\tau)| \, d\tau = \int_0^t \sqrt{2} \exp(\tau) \, d\tau = \sqrt{2}(\exp(t) - 1)$$

$$\text{bzw. } t(s) = \ln(s/\sqrt{2} + 1)$$

Einsetzen in Parametrisierung $p \implies$

$$q(s) = (s/\sqrt{2} + 1) \begin{pmatrix} \cos(\ln(s/\sqrt{2} + 1)) \\ \sin(\ln(s/\sqrt{2} + 1)) \end{pmatrix}$$